

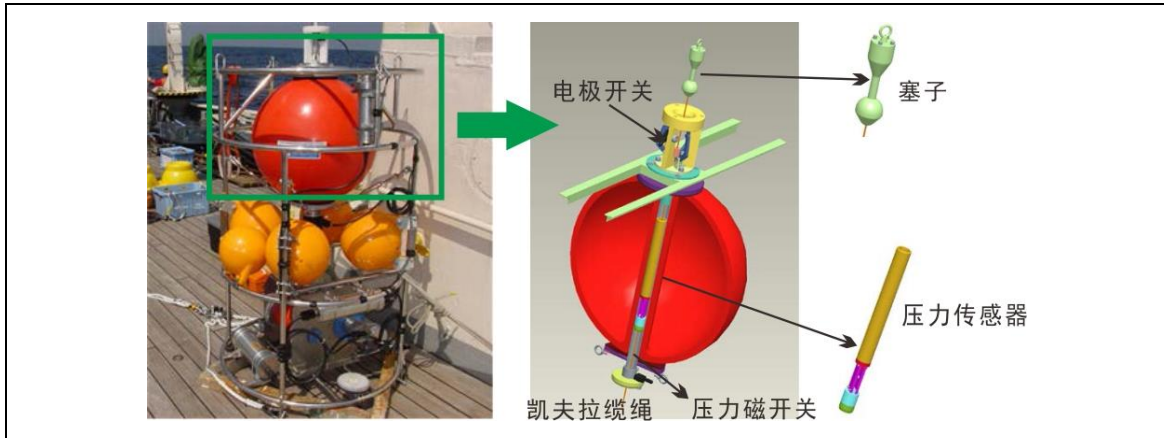
## 水下绞车

在海洋环境监测和资源调查中，经常需要对海洋环境的海水温度、海水电导率和压力等海洋环境要素进行长期、定点、实时、立体监测，实时传输潜标利用水下平台所携带的设备完成海洋环境要素测量后，采用水下绞车放索将通信浮标放出水面，通信浮标通过卫星通信方式将海洋环境要素数据发送到岸站。完成数据发送后，水下绞车通过收索将通信浮标收回水下。

该款水下绞车，受到了各国海洋工程师的广泛好评。

尺寸	Dia. 1000mm*H 1800mm
重量	大约 160Kg
工作最大深度	300m
绞车缆绳	Dia. 2.7mm 凯夫拉；长度 360m；强度 316Kgf
动力源	系统：7.2V；30Ah（锂电池） 马达：24V；60Ah（2组锂电池）
绳速	收：大约 15m/min 放：大约 9m/min
工作载荷	60N-200N 若小于 60N，绞车可能会自动停止工作 若大于 200N，绞车将过载
保持力度	最大 2kN
消耗电流	系统：向上最大 200mA；向下最大 200mA；睡眠：1mA 马达：向上最大 300mA；向下最大 300mA
耐久度	大约 50000m（100次完整循环）
参数设置	原始通讯软件：COM, RS-232, 4800BPS , 8data-bit, no-parity, 1 stop-bit
工作温度	0-30℃





**BH8F-NM**  
 No.1: NC  
 No.2: 24V for motor  
 No.3: GND for motor  
 No.4: 5V (for encoder)  
 No.5: pulse (encoder)  
 No.6: 5V (for reflector)  
 No.7: pulse (reflector)  
 No.8: GND

**索筒**  
 索绳: 非导电绳, 2.7mm凯夫拉绳  
 标准长度: 360m  
 最大长度: 500m  
 最大拉力: 316kgf

传动机构  
 导索装置  
 马达和齿轮箱

---

选项1: 控制器和驱动

驱动: PWM

选项2: 阀和压力感应器

阀  
 压力感应器

关闭      开启

